

# La Trodomètre

## Matériel nécessaire :

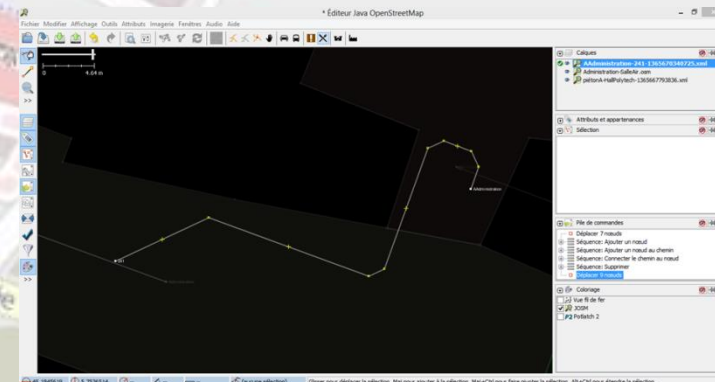
- Un Smartphone
- Un capteur compte tour (ANT+ en v1.0)
- Un matériel roulant (Trottinette)
- Des aimants

## Utilisation :

- Lancer Scooter
- Choisir le mode InDoor/OutDoor
- Donner la direction de base du bâtiment
- Choisir un mode pour obtenir un point :
  - Map : Long Click sur la carte
  - POI : sélectionner d'un ancien nœud
  - Manual : entrer votre Longitude, Latitude
  - GPS : Lancer la détection des satellites

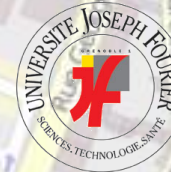
L'application qui permet de créer des réseaux sous OSM facilement et de passer inaperçu avec une trottinette.

- Donner un nom au point de départ
- Attendre la calibration du compass (valeur correct)
- Appuyer sur Start
- Commencer la mesure
- Appuyer sur Stop un fois la mesure terminée



## Fichier XML :

```
ml version="1.0" encoding="UTF-8"
xm version="0.6" upload="true" generator="Trodometre"
<node id="-37" action="modify" visible="true" lat="45.184459" lon="5.753673">
  <tag k="name" v="Administration" />
</node>
<node id="-40" action="modify" visible="true" lat="45.18447675631145" lon="5.753682138708805" />
<node id="-41" action="modify" visible="true" lat="45.18448939654359" lon="5.753673803933169" />
<node id="-42" action="modify" visible="true" lat="45.184497551938094" lon="5.7536421195170515" />
<node id="-43" action="modify" visible="true" lat="45.184491657699525" lon="5.753624245532313" />
<node id="-44" action="modify" visible="true" lat="45.1843948435119" lon="5.7535744178819535" />
<node id="-45" action="modify" visible="true" lat="45.18438894927321" lon="5.7535565439939355" />
<node id="-46" action="modify" visible="true" lat="45.184436035015395" lon="5.753739611459732" />
<node id="-47" action="modify" visible="true" lat="45.18440085967873" lon="5.753266944301013">
  <tag k="name" v="241" />
</node>
<way id="-20" action="modify" visible="true">
  <nd ref="-37" />
  <nd ref="-40" />
  <nd ref="-41" />
  <nd ref="-42" />
  <nd ref="-43" />
  <nd ref="-44" />
  <nd ref="-45" />
  <nd ref="-46" />
  <nd ref="-47" />
</way>
<relation id="-1" action="modify" visible="true">
  <member type="way" ref="-20" role="" />
</relation>
</xm>
```



## Projet RICM 4 2012-2013

BIANCO Jean-François  
THEOPHILE Brice



<http://air.imag.fr/mediawiki/index.php/Trodometre>